

GLOBAL ROBOT SPECIFICATION (GRS)

1. ALCANCES

1.1 ALCANCES DEL CURSO

Nombre del curso:	Global Robot Specifications (GRS)
Objetivo:	Que el personal entienda las especificaciones técnicas del estándar GRS, donde se determinan los requerimientos para procesar, integrar y realizar interfaces de un robot en distintas aplicaciones de GM.
Dirigido a:	Ingenieros de control, técnicos de mantenimiento, ingenieros de proyectos.
Pre-requisitos:	Ninguno.
Duración:	20 horas (tiempo de examen incluido)
Código del curso:	ICT1703
Hardware y Software:	ninguno

1.2 ENTREGABLES Y EQUIPO

Participantes:

- Memorias del curso para cada participante
- Diploma de participación a cada participante

Empresa:

- Evaluación de inicio y salida a cada participante por curso

2. TEMARIO

Módulo 1. Fundamentos de procesamiento Horas estimadas: 3 horas	Objetivo del Módulo: Que el participante aprenda los fundamentos de procesamiento que intervienen en las distintas aplicaciones robóticas.
	<ul style="list-style-type: none"> • Especificación GRS 4 • Seguridad • Análisis de carga y selección de robot • DCS • Reglas de proceso • Límites • Interface de robot/celda

	<ul style="list-style-type: none"> • Código de estilos y opciones • Uso de segmentos y códigos de decisión
<p>Módulo 2. Integración de robot Horas estimadas: 3 horas</p>	<p>Objetivo del Módulo: Que el participante aprenda las funciones básicas para integrar un robot a una celda.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Integraciones • Zonas de interferencia • TCP • Configuración de carga de datos • Configuración de detección de colisiones • Masterizado • Configuración de aplicaciones • Conexiones eléctricas y neumáticas
<p>Módulo 3. Interfaces estándar Horas estimadas: 7 horas</p>	<p>Objetivo del Módulo: Que el participante conozca las interfaces empleadas para las distintas aplicaciones de uso de robots.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Interfaz de controlador de celda, de soldadura por resistencia (2) y de Servo Gun • Interfaz de dispensador y cambiador de herramienta • Interfaz de manejo de materiales • Interfaz de soldadura de pernos
<p>Módulo 4. Procedimientos Horas estimadas: 1 horas</p>	<p>Objetivo del Módulo: Que el participante aprenda los procedimientos más comunes para restablecimiento de un robot.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Asistente de configuración GM • Respaldos y restauraciones • Arranque en frío • Arranque controlado • Servo Gun sostenido por el robot